

§6 ZEIGERARITHMETIK - ALLGEMEINES

Leitideen: Der Zeigertyp ermöglicht eine Zeigerarithmetik, bei der die Addition von 1 die Adresse der nächsten Komponente eines C-Vektors angibt.

Bei C-Vektoren wird nur die Startadresse mit Typinformation übergeben, das motiviert die in vielen Fällen automatische Typumwandlung C-Vektor in Zeiger.

Die Ausdehnung der Komponentenzugriffsschreibweise auf Zeiger mittels $p[i] := *(p + i)$ ermöglicht es, zusammenhängende Speicherbereiche wie C-Vektoren zu behandeln. Das ist nützlich bei der Übergabe von C-Vektoren und der dynamischen Speicherallokation.

Die Übergabe mehrdimensionaler C-Felder erfordert weitere Betrachtungen, in der Regel ist das Anlegen zusätzlicher C-Vektoren erforderlich.

§6 ZEIGERARITHMETIK - THEMENÜBERSICHT

- Motivation
- Inkrement/Dekrementoperatoren
- Unterschiede C-Vektor - Zeiger
- [*] Beispiele zur Umwandlung C-Vektor→Zeiger
- [*] Zeigerarithmetik bei C-Matrizen
- Übergabe von C-Vektoren in Funktionen
- [*] Übergabe von C-Matrizen in Funktionen I,II,III
- Kommandoargumente
- Dynamische Speicherreservierung I,II,III

Zeigerarithmetik - Motivation

- ▶ Zeiger p ist Adresse mit Typ \Rightarrow Adresse eines direkt folgenden Objekts bestimmbar (Bez.: $p + 1$)
Bsp.: `int *ip; // ip: 100 \Rightarrow ip+1: 104`
(falls int 4 Byte)
- ▶ Adressarithmetik besonders wichtig bei C-Vektoren:
 $\&a[i] := \&a[0]+i \equiv \&(a[0])+i$ (aufeinanderfolgende Speicherung der Komponenten)
 $a[i] \equiv *(\&a[0]+i)$ (nur Adresse von Komp. 0 notwendig!)
- ▶ Automatische Umwandlung: C-Vektor \rightarrow Zeiger (*oft!*)
Zeigerwert: Adresse der Komponente 0, d.h. $a \rightarrow \&a[0]$
[*Wichtigste Ausnahme:* C-Vektor steht *links* in Initialisierung oder Zuweisung]
- ▶ Also: $a[i] \equiv *(\&a[0]+i) \equiv *(a+i)$
- ▶ Allgemein: $p[i] := *(p+i)$. (Sogar: $i[p] := *(i+p) \equiv *(p+i) \equiv p[i]$)

Zeigerarithmetik - Inkrement/Dekrementoperatoren

Inkrement- und Dekrementoperatoren sind auch auf Zeiger anwendbar.

Beispiel: Vorbereiten eines Felds mit $a_i = i$

```
double a[N], *p;
```

```
p=a;
```

```
for (i=0; i<N; i++,p++) *p = i;
```

Auch zulässig:

```
for (i=0; i<N; i++) *p++ = i;
```

Funktioniert, weil $*p++=i \equiv *(p++)=i \equiv *p=i; p=p+1$

Unzulässig, weil &a[0] Konstante:

```
for (i=0; i<N; i++,a++) *a = i;
```

```
for (i=0; i<N; i++) *a++ = i;
```

Unterschiede C-Vektor - Zeiger

Bsp.: `double a[10], *p;`

- ▶ Definition von `a` reserviert Speicherplatz für 10 `double`-Zahlen (hier: 640 Bit)

Definition von `p` reserviert *keinen(!)* Speicherplatz für eine `double`-Zahl, sondern lediglich Speicherplatz für eine Adresse (hier: 32 Bit bzw. 64 Bit)

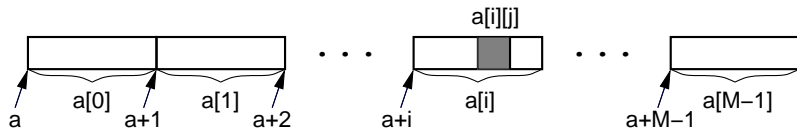
- ▶ Umwandl. `a` → `&a[0]` liefert defacto eine *Zeigerkonstante*, keine *Zeigervariable*. Zuweisungen an `a` bzw. `&a[0]` sind daher unzulässig. (Sonst Informationsverlust über die Speicherlokalisierung von `a`!).

`p` sei eine *Zeigervariable*.

```
a = p; // Unzulaessig: C-Vektor steht links
      //                vom Gleichheitszeichen
p = a; // Zulaessig:  a -> &a[0], p: &a[0]
      // Bem.:  Es gilt  p[i]==a[i] (i=0..9)
```


[*] Zeigerarithmetik bei C-Matrizen

```
double a[M][N]
```



1. $a+i \equiv \&a[0]+i \equiv \&a[i]$
wegen $a+i \equiv \&(* (a+i)) \equiv \&a[i]$
Datentyp von $a[0]$ bzw. $a[i]$: N-Vektor von double
2. $a[i]+j \equiv \&a[i][0]+j \equiv \&a[i][j]$
wegen $a[i]+j \equiv \&(* (a[i]+j)) \equiv \&a[i][j]$
Datentyp von $a[0][0]$ bzw. $a[i][0]$ bzw. $a[i][j]$: double

Caveat

- ▶ Zwar sind die Adresswerte $\&a$, $\&a[0]$ und $\&a[0][0]$ gleich, nicht aber die Datentypen!
Daher i.allg.: $\&a+1 \neq \&a[0]+1 \neq \&a[0][0]+1$

Übergabe von C-Vektoren in Funktionen

Prinzip: C-Vektoren werden nicht kopiert, statt dessen wird Adresse des C-Vektors (d.h. die Adresse der Komponente 0) übergeben.

Problem: Die Länge des C-Vektors geht verloren.
Auch mit `sizeof` *nicht* abfragbar!

Abhilfe: Länge ggf. zusätzlich als Argument übergeben.

- ▶ Eingesetzte C-Vektoren werden in Zeiger umgewandelt.
(Spezialfall der Umwandlung C-Vektor \rightarrow Zeiger)

Bsp.: `double a[N], b[N]; int n;`
`skalar(a, b, n) \rightarrow skalar(&a[0], &b[0], n)`

- ▶ Formale C-Vektorparam. werden in Zeiger umgewandelt.
C-Vektordimensionen können weggelassen werden!

Bsp.: `double skalar(double a[N], double b[N], int n)`
 `\equiv double skalar(double a[], double b[], int n)`
 `\equiv double skalar(double *a, double *b, int n)`

[*] Übergabe von C-Matrizen in Funktionen

Prinzip: Umwandlung C-Vektor → Zeiger findet nur einmal statt!

1. Methode

```
int lingl(double a[M][N], ..., int m, int n)
≡ int lingl(double a[][N], ..., int m, int n)
≡ int lingl(double (*a)[N], ..., int m, int n)
```

Denn: double a[M][N] M-Vektor von N-Vektor von double
→ double (*a)[N] Zeiger auf N-Vektor von double

- ▶ Grundsätzlich möglich, aber unpraktisch, weil bei getrenntem Übersetzen von Haupt- und Unterprogramm die *Konstante N* übereinstimmen müsste.
- ▶ Wieder interessant in C 99, weil dort in beschränktem Umfang variable Längen für Vektoren zulässig sind. Bisher allerdings *nicht* in C++ übernommen!

[*] Übergabe von C-Matrizen in Funktionen II

2. Methode

```
int lingl(double *(ap[M]), ..., int m, int n)
≡ int lingl(double *(ap[]) , ..., int m, int n)
≡ int lingl(double **ap      , ..., int m, int n)
```

Denn: double *ap[M] M-Vektor von Zeigern auf double
→ double **ap Zeiger auf Zeiger von double

- ▶ Zusätzlich im Hauptprogramm Hilfsvektor erforderlich:

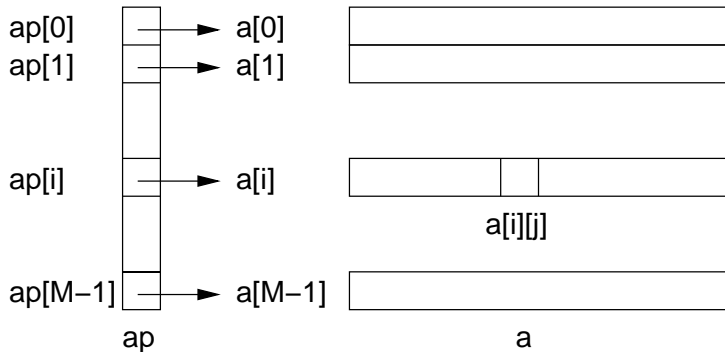
```
double a[M][N], *ap[M]
for (i=0; i<m; ++i) ap[i]=a[i];
```

- ▶ Funktioniert, weil

```
ap[i][j] ≡ *(ap[i]+j) ≡ *(a[i]+j) ≡ a[i][j].
```

[*] Übergabe von Matrizen in Funktionen III

```
double a[M][N], *ap[M];  
for(i=0; i<M; ++i) ap[i]=a[i];
```



Bem.: `a` M-Vektor von N-Vektor von double

`a[i]` N-Vektor von double

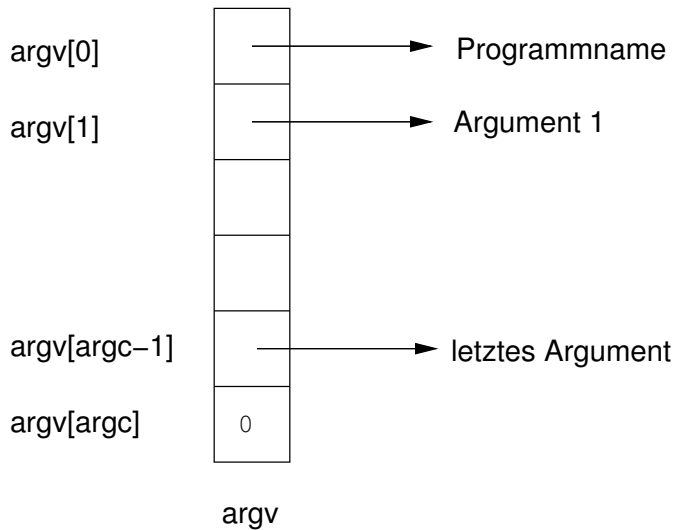
`ap` M-Vektor von Zeigern auf double

`ap[i]` Zeiger auf double

Gilt `ap[i][j] = a[i][j]` ?

Ja, denn: `ap[i][j] ≡ *(ap[i]+j) ≡ *(a[i]+j) ≡ a[i][j]`.

Kommandoargumente



Dynamische Speicherreservierung I

Operatoren `new` und `delete`

- ▶ `new` liefert Zeiger vom passenden Typ
- ▶ Syntax wie Variablenvereinbarung, aber:
`new` davorschreiben, Variablenname weglassen
- ▶ Lebensdauer bis zum korrespondierenden `delete`,
unabhängig von Blockgrenzen
- ▶ Zwei Ausprägungen bei `delete`:
`delete` Einsatz für skalare Objekte
`delete[]` Einsatz für C-Vektoren
- ▶ Operand von `new`: Typ (Variablenvereinb. ohne Name)
Operand von `delete` bzw. `delete[]`: Zeiger
- ▶ Behandlung von Allokationsproblemen mit Hilfe von
Exceptions (*später!*)
- ▶ STL-Behälterklassen vorrangig vor `new` und `delete`
verwenden

Dynamische Speicherreservierung II

Bsp.: Dynamisch allozierte Integervariable

```
int *ip;  
ip = new int;  
*ip = 17; // Bsp. für Wertzuweisung  
delete ip; // Freigabe des Speicherplatzes
```

Bsp.: Dynamisch allozierter double-Vektor

```
double *x;  
x = new double[n];  
x[n-1] = 3.14; // Bsp. für Wertzuweisung  
delete[] x; // Freigabe des Speicherplatzes  
// delete[] statt delete !!
```

[*] Dynamische Speicherreservierung III

Bsp.: Dynamisch allozierte $m \times n$ -Matrix

```
a = new double*[m];
```

```
for (int i=0; i<m; ++i)
```

```
    a[i] = new double[n];
```

```
// Freigabe der Matrix siehe Inf.bl.13, S.2
```

