

Satz (11.2)

Sei $n \in \mathbb{N}_0$, V ein endlich erzeugter und W ein beliebiger K -Vektorraum. Außerdem sei $(v_1, \dots, v_n)$ ein Tupel von Vektoren aus V und $(w_1, \dots, w_n)$ ein Tupel von Vektoren aus W .

- (i) Ist $(v_1, \dots, v_n)$ linear unabhängig, dann existiert eine lineare Abbildung $\phi : V \rightarrow W$ mit $\phi(v_j) = w_j$ für $1 \leq j \leq n$.
- (ii) Gilt $V = \langle v_1, \dots, v_n \rangle_K$, dann existiert **höchstens** eine lineare Abbildung $\phi : V \rightarrow W$ mit $\phi(v_j) = w_j$ für $1 \leq j \leq n$.
- (iii) Ist $(v_1, \dots, v_n)$ eine **geordnete Basis** von V , dann gibt es **genau eine** lineare Abbildung mit dieser Eigenschaft.

Definition der Koordinatenabbildungen

Folgerung (11.3)

Sei $n \in \mathbb{N}_0$, V ein n -dimensionaler K -Vektorraum und $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ eine geordnete Basis von V . Dann gibt es eine eindeutig bestimmte lineare Abbildung

$$\Phi_{\mathcal{B}} : V \rightarrow K^n$$

mit $\Phi_{\mathcal{B}}(v_j) = e_j$ für $1 \leq j \leq n$ (wobei e_j jeweils den j -ten Einheitsvektor bezeichnet). Wir nennen sie die **Koordinatenabbildung** zur geordneten Basis $\mathcal{B}$. Es handelt sich dabei um einen **Isomorphismus** von K -Vektorräumen.

Vorgehensweise zur Berechnung von $\Phi_{\mathcal{B}}(v)$ für ein $v \in V$:

Stelle v als Linearkombination $v = \sum_{j=1}^n \lambda_j v_j$ dar.

Dann ist $\Phi_{\mathcal{B}}(v) = (\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.

Bsp. für die Berechnung eines Koordinatenvektors:

$V = \mathbb{R}$ -Vektorraum der reellen Polynome vom Grad ≤ 2

Man kann zeigen, dass $B = (f_1, f_2, f_3)$ mit den Elementen $f_1 = x^2 + 1$, $f_2 = -2x^2 + x - 3$, $f_3 = -x^2 - 3x + 1$ eine geordnete Basis von V ist.

Sei $f = 7x^2 - 5x + 6$ ges.: $\Phi_B(f) \in \mathbb{R}^3$

Für $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$ gilt die Äquivalenz

$$\lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2 + \lambda_3 f_3 = f \iff$$

$$\lambda_1(x^2+1) + \lambda_2(-2x^2+x-3) + \lambda_3(-x^2-3x+1) = 7x^2-5x+6$$

$$\Leftrightarrow (\lambda_1 - 2\lambda_2 - \lambda_3)x^2 + (\lambda_2 - 3\lambda_3)x + (\lambda_1 - 3\lambda_2 + \lambda_3) = 7x^2 - 5x + 6$$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 - 2\lambda_2 - \lambda_3 = 7, \lambda_2 - 3\lambda_3 = -5, \lambda_1 - 3\lambda_2 + \lambda_3 = -6$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 7 \\ 0 & 1 & -3 & -5 \\ 1 & -3 & 1 & 6 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 7 \\ 0 & 1 & -3 & -5 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 7 \\ 0 & 1 & -3 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & -6 \end{pmatrix} \mapsto$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & 7 \\ 0 & 1 & -3 & -5 \\ 0 & 0 & 1 & 6 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 13 \\ 0 & 1 & 0 & 13 \\ 0 & 0 & 1 & 6 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 39 \\ 0 & 1 & 0 & 13 \\ 0 & 0 & 1 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \Phi_{\mathbb{B}}(f) = \begin{pmatrix} 39 \\ 13 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Eindeutigkeit der Vektorräume bis auf Isomorphie

Folgerung (11.4)

Zwischen zwei beliebigen K -Vektorräumen derselben endlichen Dimension existiert ein **Isomorphismus**.

Für jedes $n \in \mathbb{N}_0$ und jeden Körper K ist also der K^n bis auf Isomorphie der **einzige** n -dimensionale K -Vektorraum.

Beweis von Folgerung 11.4

geg. Körper K , $n \in \mathbb{N}$, V, W n -dim. K -Vektorräume

zuz. V und W sind isomorph ($V \cong W$), d.h.

es existiert ein Isom $V \rightarrow W$

Sei B eine geordnete Basis von V , $\mathcal{C}$ eine geordnete Basis von W . Folgerung 11.3 $\Rightarrow$ Die Koord.-abb.

$\Phi_B: V \rightarrow K^n$, $\Phi_{\mathcal{C}}: W \rightarrow K^n$ sind Isomorphismen.

$\Rightarrow \Phi_{\mathcal{C}}^{-1} \circ \Phi_B$ ist Isomorphismus $V \rightarrow W$. □

Die lineare Abbildung $\mathcal{L}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(A)$ zu einer Matrix

Definition (11.5)

Seien V, W endlich-dimensionale K -Vektorräume und $\mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$, $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_m)$ **geordnete Basen** von V bzw. W . Ferner sei $A = (a_{ij})$ eine Matrix aus $\mathcal{M}_{m \times n, K}$, mit $n = \dim V$ und $m = \dim W$. Dann gibt es nach Satz 11.2 eine eindeutig bestimmte lineare Abbildung

$$\phi : V \longrightarrow W \quad \text{mit} \quad \phi(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i \quad \text{für} \quad 1 \leq j \leq n.$$

Wir bezeichnen diese Abbildung ϕ mit $\mathcal{L}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(A)$ und nennen sie die **lineare Abbildung zur Matrix A** bezüglich der Basen $\mathcal{A}$ und $\mathcal{B}$.

Beispiele für die Bestimmung von $L_B^{\phi A}(A)$.

(1) $V = \mathbb{R}^2$, $W = \mathbb{R}^3$, $\varepsilon_2 = (e_1, e_2)$,

$\varepsilon_3 = (e_1, e_2, e_3)$, $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$

gesucht: lineare Abb.

$\phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ geg. durch $\phi = L_{\varepsilon_3}^{\varepsilon_2}(A)$

d.h. für jeden Vektor $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ sollen
die drei Komponenten von $\phi\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) \in \mathbb{R}^3$
angeg. werden.

1. Spalte $\rightarrow \phi(e_1) = 1 \cdot e_1 + 3 \cdot e_2 + 5 \cdot e_3$

1. Sp

1. $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

2. Spal

2. $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Es gilt

$\rightarrow 4($

$$= 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 5 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

genauso : ~~2~~ $\Rightarrow \phi(e_2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \phi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \phi \left(x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) =$$

$$x_1 \phi(e_1) + x_2 \phi(e_2) = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x_1 + 2x_2 \\ 3x_1 + 4x_2 \\ 5x_1 + 6x_2 \end{pmatrix}$$

(2) $V = \mathbb{R}^2$, $W = \mathbb{R}^3$, $\mathcal{B} = (v_1, v_2)$, $\mathcal{C} =$

(w_1, w_2, w_3) , wobei $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$,

$w_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $w_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

A) Wie oben sei $A = \begin{pmatrix} 12 \\ 34 \\ 56 \end{pmatrix}$, ges.: $\psi = \mathcal{L}_B^A(A)$

1. Spalte $\rightarrow \psi(v_1) = 1 \cdot w_1 + 3 \cdot w_2 + 5 \cdot w_3 =$

$$1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 5 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix}$$

2. Spalte $\rightarrow \psi(v_2) = 2 \cdot w_1 + 4 \cdot w_2 + 6 \cdot w_3 =$

$$2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 4 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 6 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Es gilt $e_1 = \frac{1}{2}v_1 + \frac{1}{2}v_2$, $e_2 = \frac{1}{2}v_1 - \frac{1}{2}v_2$

$$\Rightarrow \psi(e_1) = \psi\left(\frac{1}{2}v_1 + \frac{1}{2}v_2\right) = \frac{1}{2}\psi(v_1) + \frac{1}{2}\psi(v_2)$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 8 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \psi(e_2) &= \psi\left(\frac{1}{2}v_1 + \left(-\frac{1}{2}\right)v_2\right) = \frac{1}{2}\psi(v_1) + \left(-\frac{1}{2}\right)\psi(v_2) \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 8 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix} + \left(-\frac{1}{2}\right) \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Für alle } \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{gilt } \psi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} &= x_1 \psi(e_1) + x_2 \psi(e_2) = x_1 \begin{pmatrix} 9 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 9x_1 - x_2 \\ 7x_1 - x_2 \\ 5x_1 - x_2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

e =

) .

Die Darstellungsmatrix $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\phi)$ einer linearen Abbildung

Definition (11.6)

Seien V, W endlich-dimensionale K -Vektorräume und $\mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$, $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_m)$ geordnete Basen von V bzw. W . Sei $\phi : V \rightarrow W$ eine **lineare Abbildung**. Für jedes $j \in \{1, \dots, n\}$ stellen wir $\phi(v_j)$ als Linearkombination von $\mathcal{B}$ dar; es gilt

$$\phi(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i \quad 1 \leq j \leq n$$

mit **eindeutig bestimmten** Koeffizienten $a_{ij} \in K$. Wir nennen $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{m \times n, K}$ die **Darstellungsmatrix** von ϕ bezüglich der Basen $\mathcal{A}, \mathcal{B}$ und bezeichnen sie mit $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\phi)$.

Beispiele für die Bestimmung von Darstellungsmatrizen

$$(1) \quad V = \mathbb{R}^2, \quad W = \mathbb{R}^3, \quad A = (v_1, v_2), \quad B = (w_1, w_2, w_3),$$

wobei $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, w_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\text{geg. } \phi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 9x_1 - x_2 \\ 7x_1 - x_2 \\ 5x_1 - x_2 \end{pmatrix}$$

$$\text{gesucht: } M_B^A(\phi) \in M_{3 \times 2, \mathbb{R}}$$

$$M_B^A(\phi) = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \phi(w_1) &= \phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 8 \\ 6 \\ 4 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 4 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \underline{2} \cdot w_1 + \underline{2} \cdot w_2 + \underline{4} \cdot w_3 \end{aligned}$$

$$\phi: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, (x_1, x_2) \mapsto \begin{pmatrix} 7x_1 - x_2 \\ 5x_1 - x_2 \end{pmatrix}$$

gesucht: $M_B^A(\phi) \in M_{3 \times 2, \mathbb{R}}$

$$M_B^A(\phi) = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\phi(v_2) = \phi \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 8 \\ 6 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 6 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(2) $V = W = \mathbb{C}^2$, jeweils als $\mathbb{R}$ -Vektorräume interpretiert, $A = (e_1, ie_1, e_2, ie_2)$,
 $B = (-ie_2, 2e_1, ie_1, 3e_2)$

$\phi: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2, v \mapsto (1+i)v$ (Das ist eine lineare Abbildung von $\mathbb{C}^2$ nach $\mathbb{C}^2$, aufgefasst als $\mathbb{R}$ -Vektorraum).

$$M_B^A(\phi) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$\phi(e_1) = \begin{pmatrix} 1+i \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -i \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\phi(ie_1) = \begin{pmatrix} -1+i \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -i \end{pmatrix} + (-\frac{1}{2}) \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\phi(e_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1+i \end{pmatrix} = (-1) \begin{pmatrix} 0 \\ -i \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\phi(ie_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ -1+i \end{pmatrix} = (-1) \begin{pmatrix} 0 \\ -i \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + (-\frac{1}{3}) \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Satz (11.7)

Seien die Bezeichnungen wie in der Definition gewählt. Dann gilt

$$\Phi_{\mathcal{B}}(\phi(v)) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\phi) \Phi_{\mathcal{A}}(v) \quad \text{für alle } v \in V.$$

Beweis von Satz 11.7 :

z.zg.: Die lineare Abbl. $\Phi_B \circ \phi$ stimmt überein
mit der linearen Abbl. $M_B^A(\phi) \circ \Phi_A$

Sei $n = \dim V$, $m = \dim W$.

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\phi} & W \\ \Phi_A \downarrow & & \downarrow \Phi_B \\ K^n & \xrightarrow{\quad} & K^m \\ & v \mapsto M_B^A(\phi) v & \end{array}$$

Sei $A = (v_1, \dots, v_n)$ die geordnete Basis von V .

Nach dem Existenz- und Eindeigkeitssatz

reicht es zu überprüfen, dass für $1 \leq j \leq n$

$$(\Phi_B \circ \phi)(v_j) = (M_B^A(\phi) \circ \Phi_A)(v_j)$$

Sei $A = (a_{ij}) = M_B^A(\phi) \in M_{m \times n, K}$

und $B = (w_1, \dots, w_m)$ die Basis von W .

(1) linke Seite: Nach Def. der Darstellungsmatrix gilt jeweils $\phi(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$

$$\Rightarrow (\Phi_B \circ \phi)(v_j) = \Phi_B \left(\sum_{i=1}^m a_{ij} w_i \right) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \Phi_B(w_i) = \sum_{i=1}^m a_{ij} e_i = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$$

(2) rechte Seite:

$$(M_B^A(\phi) \circ \Phi_A)(v_j) = A \cdot \Phi_A(v_j) = A \cdot e_j$$

$$= \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix} = j\text{-te Spalte von } A \quad \square$$

Berechne die Abbildung ϕ aus Beispiel (1) mit Hilfe der Darstellungsmatrix. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left(-\frac{1}{2}\right) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \left(\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2\right) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left(\frac{1}{2}x_1 + \left(-\frac{1}{2}\right)x_2\right) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \Phi_{\mathcal{A}} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2 \\ \frac{1}{2}x_1 - \frac{1}{2}x_2 \end{pmatrix} \quad \text{Nach Satz 11.7 gilt}$$

$$\Phi_{\mathcal{B}}(\phi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(\phi) \Phi_{\mathcal{A}} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \\ 4 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2 \\ \frac{1}{2}x_1 - \frac{1}{2}x_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2x_1 \\ 2x_1 \\ 5x_1 - x_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \phi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 2x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (5x_1 - x_2) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 9x_1 - x_2 \\ 7x_1 - x_2 \\ 5x_1 - x_2 \end{pmatrix}$$